

11 TH QUARTERLY EXAMINATION 2023 (ANSWER KEYS)

KARUR DISTRICT

PHYSICS

பகுதி I

15 x 1 = 15

1	(ஏ)	6%	1	(D)	6%
2	(அ)	1	2	(a)	1
3	(ஆ)	சமியாக இருக்கவேண்டிய அவசியமில்லை	3	(b)	need not be zero
4	(ஆ)	$3/2 \text{ mv}^2$	4	(b)	$3/2 \text{ mv}^2$
5	(அ)	சமற்சி இயக்கம்	5	(a)	pure rotation
6	(ஆ)	சுற்றுக்கோளின் நிறை	6	(b)	The mass of the satellite
7	(அ)	1	7	(a)	1
8	(ஏ)	நிலைமத்திருப்புத்திறன்	8	(d)	moment of inertia
9	(இ)	12 s	9	(c)	12 s
10	(ஆ)	10 மடங்கு அதிகரிக்கும்	10	(b)	increase by 10 times
11	(ஏ)	100 Hz மற்றும் 6 m	11	(d)	100 Hz மற்றும் 6 m
12	(இ)	ஒன்றுக்கொன்று செங்குத்தாக	12	(c)	orthogonal to each other
13	(ஆ)	மையநோக்குவிசை	13	(b)	centrifugal force
14	(அ)	பக்கவாட்டுத்திரிபு / நீளவாட்டு திரிபு	14	(a)	lateral strain / longitudinal strain
15	(இ)	3	15	(c)	3

பகுதி II
குறிப்பு:

எவையேனும் ஆறு வினாக்களுக்கு விடையளிக்கவும். வினா எண் 17 க்கு கட்டாயமாக விடையளிக்கவும்
 6 X 2 = 12

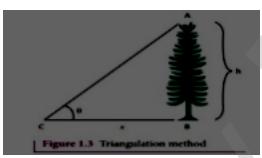
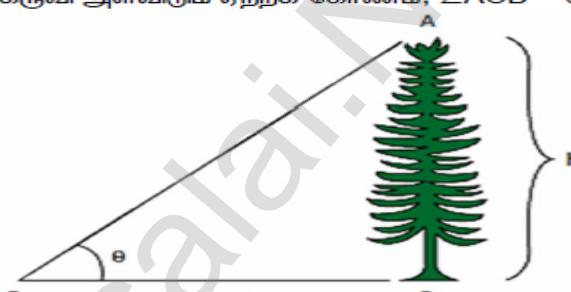
16	The ratio between mean absolute error to the mean value is called relative error or fractional error.	<p>சாரஸி தனிப்பிழைக்கும், சாரஸி மதிப்பிற்கும் (உண்மை மதிப்பிற்கும்) இடையே உள்ள தகவு ஒப்பட்டுப் பிழை எண்படும். இது பின்னப்பிழை (அ) சார்புப் பிழை எணும் அழைக்கப்படும்.</p> $\text{ஒப்பட்டு பிழை} = \frac{\text{சாரஸி தனிப் பிழை}}{\text{சாரஸி மதிப்பு}} \\ = \frac{\Delta a_m}{a_m}$
17	$A = 2i + 3j$ and $B = 4i + 5j$. If two vectors are perpendicular, scalar product of two vectors are zero. $A \cdot B = (2i + 3j) \cdot (4i + 5j)$	$A = 2i + 3j$ மற்றும் $B = 4i + 5j$ இவை ஒன்றுக்கொன்று செங்குத்தாக இருக்க இரண்டின் எல்கேலார் பெருக்கல் சுழி ஆக இருக்க வேண்டும். $A \cdot B = (2i + 3j) \cdot (4i + 5j)$

	$A \cdot B = 8(i \cdot i) + 15(j \cdot j) = 13$ $\therefore A \cdot B \neq 0$ so both vectors are not perpendicular.	$A \cdot B = 8(i \cdot i) + 15(j \cdot j) = 13$ $\therefore A \cdot B \neq 0$ இவைகள் செங்குத்து வெக்டர்கள் இல்லை.																														
18	<p>If he stops his hands soon after catching the ball, the ball comes to rest very quickly. It means that the momentum of the ball is brought to rest very quickly. So the average force acting on the body will be very large. Due to this large average force, the hands will get hurt. To avoid getting hurt, the player brings the ball to rest slowly.</p>	<p>உந்தும் வேகமாக மாற்றுவதற்கான், செய்திப்படி விண்ட பிரிக்காக இருக்கும் கிள்கெட் விண்ட வகையை தாங்குதல் படித்தால், அதன் உந்தும் உடனடியாக கழியாரும். எனவே பற்று கூவில் செய்தும் விண்ட பெரும் மதிப்பைப் பெறும். இதனால் அவர் அதிக வளிமினா உணரவார்.</p> <p>இதனால் தலைப்பதற்காகவே அவர் தன்றுடைய காத்தினா படிமுயக தாங்கி, உந்தும் மாற்றுவதற்கும் தோற்றுக்கொடுக்கிறார்.</p>																														
19	<table border="1"> <thead> <tr> <th>S N O</th> <th>ELEASTIC COLLISION</th> <th>INELASTIC COLLISION</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td><td>Total momentum is conserved</td><td>Total momentum is conserved</td></tr> <tr> <td>2</td><td>Total kinetic energy is conserved</td><td>Total kinetic energy is not conserved.</td></tr> <tr> <td>3</td><td>Forces involved are conservative forces.</td><td>Forces involved are non-conservative forces.</td></tr> <tr> <td>4</td><td>Mechanical energy is not dissipated</td><td>Mechanical energy is dissipated into heat, light, sound, etc.</td></tr> </tbody> </table>	S N O	ELEASTIC COLLISION	INELASTIC COLLISION	1	Total momentum is conserved	Total momentum is conserved	2	Total kinetic energy is conserved	Total kinetic energy is not conserved.	3	Forces involved are conservative forces.	Forces involved are non-conservative forces.	4	Mechanical energy is not dissipated	Mechanical energy is dissipated into heat, light, sound, etc.	<table border="1"> <thead> <tr> <th>வ. எண்.</th> <th>மீட்சி மோதல்</th> <th>மீட்சியற்ற மோதல்</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1.</td><td>மொத்த உந்தும் மாறாது.</td><td>மொத்த உந்தும் மாறாது.</td></tr> <tr> <td>2.</td><td>மொத்த இயக்க ஆற்றல் மாறாது.</td><td>மொத்த இயக்க ஆற்றல் மாறாது.</td></tr> <tr> <td>3.</td><td>தொடர்புடைய விசைகள் தொடர்புடைய விசைகள் ஆற்றல் மாற்றா விசைகள்.</td><td>தொடர்புடைய விசைகள் ஆற்றல் மாற்றா விசைகள்.</td></tr> <tr> <td>4.</td><td>இயந்திர ஆற்றல் இயந்திர ஆற்றலானது சிதைவடையாது.</td><td>இயந்திர ஆற்றல் இயந்திர ஆற்றலானது வெப்பம், ஒளி, ஒலி ஆற்றலாக சிதைவடையும்.</td></tr> </tbody> </table>	வ. எண்.	மீட்சி மோதல்	மீட்சியற்ற மோதல்	1.	மொத்த உந்தும் மாறாது.	மொத்த உந்தும் மாறாது.	2.	மொத்த இயக்க ஆற்றல் மாறாது.	மொத்த இயக்க ஆற்றல் மாறாது.	3.	தொடர்புடைய விசைகள் தொடர்புடைய விசைகள் ஆற்றல் மாற்றா விசைகள்.	தொடர்புடைய விசைகள் ஆற்றல் மாற்றா விசைகள்.	4.	இயந்திர ஆற்றல் இயந்திர ஆற்றலானது சிதைவடையாது.	இயந்திர ஆற்றல் இயந்திர ஆற்றலானது வெப்பம், ஒளி, ஒலி ஆற்றலாக சிதைவடையும்.
S N O	ELEASTIC COLLISION	INELASTIC COLLISION																														
1	Total momentum is conserved	Total momentum is conserved																														
2	Total kinetic energy is conserved	Total kinetic energy is not conserved.																														
3	Forces involved are conservative forces.	Forces involved are non-conservative forces.																														
4	Mechanical energy is not dissipated	Mechanical energy is dissipated into heat, light, sound, etc.																														
வ. எண்.	மீட்சி மோதல்	மீட்சியற்ற மோதல்																														
1.	மொத்த உந்தும் மாறாது.	மொத்த உந்தும் மாறாது.																														
2.	மொத்த இயக்க ஆற்றல் மாறாது.	மொத்த இயக்க ஆற்றல் மாறாது.																														
3.	தொடர்புடைய விசைகள் தொடர்புடைய விசைகள் ஆற்றல் மாற்றா விசைகள்.	தொடர்புடைய விசைகள் ஆற்றல் மாற்றா விசைகள்.																														
4.	இயந்திர ஆற்றல் இயந்திர ஆற்றலானது சிதைவடையாது.	இயந்திர ஆற்றல் இயந்திர ஆற்றலானது வெப்பம், ஒளி, ஒலி ஆற்றலாக சிதைவடையும்.																														
20	<p>Opening a cap of a pen. Turning a steering wheel of a car. opening a water tap.</p>	<p>பேனா மூடியைத் திறுத்தல். காரின் சுழற்று சக்கரத்தை(steering wheel) திருப்புதல். தண்ணீர் குழாயினைத் திறுத்தல்.</p>																														
21	<p>The gravitational potential at a distance r due to a mass is defined as the amount of work required to bring unit mass from infinity to the distance r.</p> $\text{i.e. } V(r) = -\frac{Gm}{r}$	<p>ஒரு நிறைமினிருந்து r தொலைவில் உள்ள ஒரு புள்ளியில் ஈர்ப்பு தன்னிலை ஆற்றல் என்பது ஓராலகு நிறையை முடிவிலா தொலைவிலிருந்து அப்புள்ளிக்குக் கொண்டு வரச் செய்யப்படும் வேலை என வரையறைக்கப்படுகிறது.</p> $\text{i.e. } V(r) = -\frac{Gm}{r}$																														
22	<p>The viscous force F acting on a spherical body of radius r depends directly on</p> <ol style="list-style-type: none"> radius (r) of the sphere velocity (v) of the sphere coefficient of viscosity η of the liquid $\text{i.e. } F = 6\pi\eta av$	<p>F ஆரமுடைய கோள வடிவ பொருள் ஒன்றின் மீதான பாகுநிலை விசை F ஆனது,</p> <ol style="list-style-type: none"> கோளத்தின் ஆரம் (r), கோளத்தின் திடைச்வேகம் (v), திரவத்தின் பாகுநிலை எண் η, <p>ஆகியவற்றைச் சார்ந்தது.</p> $\text{i.e. } F = 6\pi\eta av$																														

23	The zeroth law of thermodynamics states that if two systems A and B are in thermal equilibrium with a third system C, then A and B are in thermal equilibrium with each other.	A மற்றும் B என்ற இரு அமைப்புகள் மற்றொரு அமைப்பு C யுண் வெப்பச் சமநிலையில் அமைந்தால், Aவும் Bயும் ஒன்றுக்கொன்று வெப்பச் சமநிலையில் அமையும்.
24	Brownian motion increases with increasing temperature. Brownian motion decreases with bigger particle size, high viscosity and density of the liquid (or) gas.	வெப்பநிலை அதிகரிக்க பிரெளனியன் இயக்கமும் அதிகரிக்கும். திரவம் அல்லது வாயுத்துகள்களின் பெரிய அளவு, அதிக பாகுநிலை மற்றும் அடர்த்தி பிரெளனியன் இயக்கத்தைக் குறைக்கிறது.

பகுதி III குறிப்பு: எவ்வேணும் ஆறு வினாக்களுக்கு விடையளிக்கவும். வினா எண் 32 க்கு கட்டாயமாக விடையளிக்கவும்

$$6 \times 3 = 18$$

25	<p>TRIANGULATION METHOD:</p> <ul style="list-style-type: none"> Let $AB = h$ be the height of the tree or tower. Let c be the point of observation at distance x from B. Place a range finder at c and measure the angle of elevation, $ACB = \theta$ as shown in figure. From ABC, $\tan \theta = AB/BC = h/x$ $h = x \tan \theta$ Knowing the distance x, the height h can be determined.  <p>Figure 1.3 Triangulation method</p>	<ul style="list-style-type: none"> AB = h என்பது மரம் அல்லது கோபுரத்தின் உயரம் என்க. C என்பது B பிலிருந்து x தொலைவில் உள்ள உற்றுநோக்கும் புள்ளி என்க. C என்ற புள்ளியில் வைக்கப்பட்ட வீச்சு அளவிடும் கருவி அளவிடும் ஏற்றுக் கொண்டு, $\angle ACB = \theta$.  <p>► $\triangle ABC$ விருந்து, $\tan \theta = \frac{AB}{BC} = \frac{h}{x}$</p> <p style="border: 1px solid black; padding: 2px;">$h = x \tan \theta$</p> <p>► தொலைவு x தெரியும் எனில், உயரம் h ஜ கண்டியலாம்</p>
26	<ul style="list-style-type: none"> A physical quantity which can be described only by magnitude is called scalar. e.g : mass, speed, time, distance A physical quantity which can be described by both magnitude and direction is called vector . e.g : force velocity, displacement 	<p>எண்மதிப்பினால் மட்டும் குறிப்பிடக்கூடிய இயற்பியல் அளவுகள் ஸ்கேலர் எனப்படும்.</p> <p><u>எ.கா:</u> தொலைவு, நிறை, வெப்பநிலை, வேகம், ஆற்றல் முதலியன</p> <p>எண்மதிப்பினாலும், திசையினாலும் குறிக்கப்படும் அளவுகள் வெக்டர் எனப்படும்.</p> <p><u>எ.கா:</u> விசை, திசைவேகம், இடப்பெயர்ச்சி, முடுக்கம் முதலியன.</p>

27

- The empirical law of static friction states that the static frictional force is directly proportional to the normal force. i.e. $f_s = \mu_s N$ where, $0 \leq f_s \leq \mu_s N$.
- The empirical law of kinetic friction states that the kinetic frictional force is directly proportional to the normal force. i.e. $f_k = \mu_k N$.

இயல்வழிலை உராய்வின் அனுபவக் கணித தொடர்புக் கூற்றின்படி, இயல்வழிலை உராய்வானது செங்குத்து விசைக்கு நேர்த்தகவில் அமையும். அதாவது, $f_s = \mu_s N$ இங்கு, $0 \leq f_s \leq \mu_s N$.

இயக்கத்திலை உராய்வின் அனுபவக் கணித தொடர்புக் கூற்றின்படி, இயக்கத்திலை உராய்வானது செங்குத்து விசைக்கு நேர்த்தகவில் அமையும். அதாவது, $f_k = \mu_k N$

28

The total energy of a satellite orbiting the Earth at a distance h from the surface of Earth is calculated as follows; The total energy of the satellite is the sum of its kinetic energy and the gravitational potential energy. The potential energy of the satellite is,

$$U = -\frac{GM_s M_E}{(R_E + h)} \quad (6.63)$$

Here M_s - mass of the satellite, M_E - mass of the Earth, R_E - radius of the Earth.

The Kinetic energy of the satellite is

$$K.E = \frac{1}{2} M_s v^2 \quad (6.64)$$

Here v is the orbital speed of the satellite and is equal to

$$v = \sqrt{\frac{GM_E}{(R_E + h)}} \quad (6.65)$$

Substituting the value of v in (6.64), the kinetic energy of the satellite becomes,

$$K.E = \frac{1}{2} \frac{GM_E M_s}{(R_E + h)}$$

Therefore the total energy of the satellite is

$$E = \frac{1}{2} \frac{GM_E M_s}{(R_E + h)} - \frac{GM_s M_E}{(R_E + h)}$$

$$E = -\frac{GM_s M_E}{2(R_E + h)} \quad (6.66)$$

The negative sign in the total energy implies that the satellite is bound to the Earth and it cannot escape from the Earth.

As h approaches ∞ , the total energy tends to zero. Its physical meaning is that the satellite is completely free from the influence of Earth's gravity and is not bound to Earth at large distances.

புவிப்பிரப்பிலிருந்து h உயரத்தில் புவியினைச் சூலம் வரும் துணைக்கோளின் மொத்த ஆற்றல் கீழ்க்கண்ட முறையில் கணக்கிடப்படுகிறது. துணைக்கோளின் மொத்த ஆற்றல் அதன் இயக்க ஆற்றல் மற்றும் நிலை ஆற்றலின் கூட்டுத்தொகையாகும்.

துணைக்கோளின் நிலை ஆற்றல்

$$U = -\frac{GM_s M_E}{(R_E + h)} \quad (6.63)$$

இங்கு M_s – துணைக்கோளின் நிலை,

M_E – புவியின் நிலை,

R_E – புவியின் ஆரம்.

துணைக்கோளின் இயக்க ஆற்றல்

$$K.E = \frac{1}{2} M_s v^2 \quad (6.64)$$

இங்கு v என்பது துணைக்கோளின் சுற்றியக்க வேகம் மேலும் அதன் மதிப்பு

$$v = \sqrt{\frac{GM_E}{(R_E + h)}} \quad (6.65)$$

இம்மதிப்பை சமன்பாடு 6.64 இல் பிரதியிட துணைக்கோளின் இயக்க ஆற்றல்

$$K.E = \frac{1}{2} \frac{GM_E M_s}{(R_E + h)}$$

எனவே துணைக்கோளின் மொத்த ஆற்றல்

$$E = \frac{1}{2} \frac{GM_E M_s}{(R_E + h)} - \frac{GM_s M_E}{(R_E + h)}$$

$$E = -\frac{GM_s M_E}{2(R_E + h)} \quad (6.66)$$

இங்கு எதிர்க்குறியானது துணைக்கோள் புவியின் பிணைக்கப்பட்டுள்ளது என்பதையும் துணைக்கோள் புவியின் சுற்ப்புபுலத்திலிருந்து தப்பிச் செல்ல இயலாது என்பதையும் எடுத்துக்காட்டுகிறது.

29

Consider an object of mass m moving with a velocity \vec{v} .

The linear momentum is, $\vec{p} = m\vec{v}$ ----->(1)

Kinetic energy is, $KE = \frac{1}{2}mv^2$ ----->(2)

Multiply and divide the equation(2) by 'm', we get,

$$KE = \frac{1}{2}m^2(\vec{v} \cdot \vec{v})$$

$$KE = \frac{1}{2}\frac{m}{m}(m\vec{v}) \cdot (m\vec{v})$$

$$KE = \frac{1}{2}\frac{(m\vec{v}) \cdot (m\vec{v})}{m}$$

$$KE = \frac{p^2}{2m} \quad [\because p = mv]$$

$$KE = \frac{p^2}{2m} \quad [\because \vec{p} \cdot \vec{p} = p^2]$$

The magnitude of linear momentum can be written as,

$$p = \sqrt{2m(KE)}$$

உதவு மற்றும் பீசக் கூறும் - பொதுப்பு:

• பொருளின் நிறப் $= m$ நிலைவெல்லை $= \vec{v}$ உதவு $= \vec{p} = m\vec{v}$

• எனவே பீசக் கூறும்,

$$KE = \frac{1}{2}m v^2 = \frac{1}{2}m(\vec{v} \cdot \vec{v})$$

$$KE = \frac{1}{2}\frac{m^2}{m}(\vec{v} \cdot \vec{v})$$

$$KE = \frac{1}{2}\frac{m(m\vec{v}) \cdot (m\vec{v})}{m}$$

$$KE = \frac{1}{2}\frac{\vec{p} \cdot \vec{p}}{m} = \frac{p^2}{2m}$$

$$(or) \quad p = |\vec{p}| = \sqrt{2m(KE)}$$

• இங்கு $p \rightarrow$ உதவுத்தின் எண்மதியாகும்.

30

- All the molecules of a gas are identical, elastic spheres.
- The molecules of different gases are different.
- The number of molecules in a gas is very large and the average separation between them is larger than size of the gas molecules.
- The molecules of a gas are in a state of continuous random motion.
- The molecules collide with one another and with the walls of the container.
- These collisions are perfectly elastic so that there is no loss of kinetic energy during collisions.
- Between two successive collisions, a molecule moves with uniform velocity.
- The molecules do not exert any force of attraction or repulsion on each other except during collision. the molecules do not possess any potential energy and the energy is wholly kinetic.
- The collisions are instantaneous.
- These molecules obey newton's laws of motion even though they move randomly.

அனைத்து வாயு மூலக்கூறுகளும் ஒரே மாதிரியான முழு மீட்சியறும் கோளங்களாகும்.

வெவ்வேறு வாயுக்களின் மூலக்கூறுகள் வெவ்வேறானவை.

ஒரு வாயுவில் உள்ள மூலக்கூறுகளின் எண்ணிக்கை மிக அதிகம். மூலக்கூறுகளின் அளவை விட மூலக்கூறு கருக்கிடைப்பட்ட தொலைவு மிக அதிகம்.

வாயுவின் மூலக்கூறுகள் அனைத்தும் தொடர்ச்சியான ஒழுங்கற்ற இயக்கத்தில் உள்ளன.

மூலக்கூறுகள் ஒன்றுடன் ஒன்று மற்றும் கொள்கல கவருதலும் மோதிக் கொள்கின்றன.

இம்மோதல்கள் அனைத்தும் முழு மீட்சியறு மோதல்கள். எனவே, மோதல்களின் போது இயக்க அற்றல் இழப்பு ஏற்படாது.

இரு அடுத்தடுத்த மோதல்களுக்கிடையே மூலக்கூறுகள் சீரான திசைவேகத்தில் இயங்குகின்றன. மோதல் நேரத்தை தவிர மற்ற நேரங்களில் மூலக்கூறுகள் எவ்வித கவர்ச்சி அல்லது விரட்டு விசைகளை ஏற்படுத்துவதில்லை. மூலக்கூறுகள் எந்த நிலையாற்றலையும் பெற்றிருப்பதில்லை அவற்றின் அற்றல் முழுவதும் இயக்க அற்றலாகும்.

மோதல்கள் கண்ணேர நிகழ்வாகும். இரு அடுத்தடுத்த மோதலிடை காலத்தை விட மோதலுறும் காலம் மிகக் குறைவானதாகும்.

மூலக்கூறுகள் ஒழுங்கற்ற இயக்கத்தில் இருந்தாலும் சுட அவைகள் நியுட்டனின் இயக்க விதிகளுக்கு உட்படுகின்றன.

31

- Law of length :** for a given value of acceleration due to gravity, the time period of a simple pendulum is directly proportional to the square root of the length of the pendulum.

$$T \propto \sqrt{l}$$

- Law of acceleration :** for a fixed length the time period of a simple pendulum is inversely proportional to the square root of acceleration due to gravity.

$$T \propto \frac{1}{\sqrt{g}}$$

- Mass of the bob(m) and amplitude of the oscillation (a)** are not affect the time period of the pendulum

1) முடிவின் விடி:

> புள்ளிகள் முடிவைக் காற்றிருக்கும் போது, அவரின் திடையை நோக்கின் இருமதி மூலிகியில் கீழ்க்கண்ட இருக்கும். $[T \propto \sqrt{l}]$

2) முடிவைக்கின்விடி:

> தனி அவசியின் நீண்ட மாற்றிருக்கும் போது, அவரின் திடையை நோக்கின் முடிவைக்கின் இருமதி மூலிகியில் கீழ்க்கண்ட இருக்கும். $[T \propto \frac{1}{\sqrt{g}}]$

3) மீண்டின் விடி:

> தனி அவசியின் திடையை நோக்கி, அவன் ஒருங்கள் நிறையை காற்றத்தைக் கீழ்க்கண்ட சீர்வீட்டுக்களுக்கு கொண்டு வருகிறார்கள்.

> அதனால் மாற வீண்ட நிறைகளின் ஒருங்கள் நிறை வெளிவருகிறதாலும் அவசியின் திடையை காற்றத்தைக் கீழ்க்கண்ட இருக்கும்.

4) அனுவகனின் விடி:

> சிரிய சோள இடப்பெருச்சிற்கு (சிரிய முளைக்கூறுக்கு), தனி அவசியின் திடையைக் காற்றத்தைக் கீழ்க்கண்ட சீர்வீட்டுப்படியில்லை.

32

Solution

The excess of pressure inside the soap bubble is $\Delta P = P_2 - P_1 = \frac{4T}{R}$

$$\text{But } \Delta P = P_2 - P_1 = \rho gh \Rightarrow \rho gh = \frac{4T}{R}$$

\Rightarrow Surface tension,

$$T = \frac{\rho gh R}{4} = \frac{(800)(9.8)(4 \times 10^{-3})(2 \times 10^{-2})}{4} =$$

$$T = 15.68 \times 10^{-2} \text{ N m}^{-1}$$

தீர்வு

சோப்புக் குழியினுள் மிகையழுத்தும்

$$\Delta P = P_2 - P_1 = \frac{4T}{R}$$

$$\text{ஆனால் } \Delta P = P_2 - P_1 = \rho gh \Rightarrow \rho gh = \frac{4T}{R}$$

\Rightarrow பற்பு இழுவிகை,

$$T = \frac{\rho gh R}{4} = \frac{(800)(9.8)(4 \times 10^{-3})(2 \times 10^{-2})}{4} =$$

$$\text{பற்பு இழுவிகை } T = 15.68 \times 10^{-2} \text{ N m}^{-1}$$

33

When Soldiers march on the bridge, their stepping frequency may match on the natural frequency of the bridge. If it so, the bridge will vibrate with larger amplitude due to resonance. This may collapse the bridge.

இராணுவ வீரர்கள் பாலத்தின் மீது அணிவகுத்துச் செல்லும்போது அவர்களின் காலடி அதிர்வெண் பாலத்தின் இயல்பு அதிர்வெண்ணுடைன் ஒத்து போனால் ஒத்தத்தின் ஏற்பட்டு பாலம் அதிக வீச்சுடன் அதிர்வுற்று உடைய நேரிடும்.

பகுதி IV குறிப்பு: அனைத்து வினாக்களுக்கும் விடையளிக்கவும்.: 5 X 5 =25

3
4
a i) Check the dimensional correctness of given physical equation

$$S = ut^2 + \frac{1}{2}at^2$$

$$S = L \ u = LT^{-1} \ t = T \ a = LT^{-2}$$

$$L = LT^{-1}T^2 + LT^{-2}T^2$$

$$L = LT + L$$

Since dimensions on both sides are not same, the given equation is dimensionally not correct.

i) கொடுக்கப்பட்ட சமன்பாடு சரியா?

$$S = ut + \frac{1}{2}at^2$$

$$S = L \ u = LT^{-1} \ t = T \ a = LT^{-2}$$

$$L = LT^{-1}T + LT^{-2}T^2$$

$$L = L + L$$

ஒரு படித்தான் நெறிமுறைப்படி சமன்பாடு சரி.

ii)

	<p>ii)</p> <ul style="list-style-type: none"> • Convert a physical quantity from one system of units to another. • Check the dimensional correctness of a given physical equation. • Establish relations among various physical quantities. 	<p>❖ இயற்பியல் அளவு ஒன்றை ஒரு அலகிடு முறையிலிருந்து மற்றொரு அலகிடும் முறைக்கு மாற்றலாம்.</p> <p>❖ கொடுக்கப்பட்ட சமன்பாடு, பரிமாண ஆடிப்படையில் சரியை சோதித்து அறியலாம்.</p> <p>❖ வெவ்வேறு இயற்பியல் அளவுகளுக்கு இடையே தொடர்பினை பெறலாம்.</p>
<p>b</p> <ul style="list-style-type: none"> ❖ Free oscillation ❖ Damped oscillation ❖ Maintained oscillation ❖ Forced oscillations ❖ Resonance <p>When an oscillator is allowed to oscillate with its natural frequency. Such oscillation is known as free oscillation.</p> <p><u>Examples:</u></p> <ul style="list-style-type: none"> ❖ Vibration of a tuning fork. ❖ Vibration in a stretched string. ❖ Oscillation of a simple pendulum. ❖ Oscillations of a spring-mass system. <p>If the amplitude of the oscillation is gradually decreased due to air resistance, such an oscillation is called as Damped oscillation.</p> <p><u>Examples:</u></p> <ul style="list-style-type: none"> ❖ The oscillations of a pendulum (including air friction) or pendulum oscillating inside an oil filled container. ❖ Electromagnetic oscillations in a tank circuit. ❖ Oscillations in a dead beat and ballistic galvanometers. <p>When the losing energy is supplied to damped oscillation, if it oscillate with constant amplitude, such oscillation is known as Maintained oscillation.</p> <p><u>Example:</u></p> <p>The vibration of a tuning fork getting energy from a battery or from external power supply.</p> <p>When the oscillator is forced to oscillate with the frequency of external periodic agency, not with its natural frequency, such oscillation is called Forced oscillation.</p> <p><u>Example:</u></p> <p>Sound boards of stringed instruments.</p>	<p>❖ கட்டற்ற அலைவுகள்</p> <p>❖ தடையற அலைவுகள்</p> <p>❖ நிலை நிறுத்தப்பட்ட அலைவுகள்</p> <p>❖ திணிப்பு அதிர்வுகள்</p> <p>❖ ஒத்தத்திரவு</p> <p>அலையியற்றியை அதன் இயல்பு அதிர்வெண்ணில் அதிர்வடையச் செய்தால், அவ்வத்திற்கு கட்டற்ற அலைவுகள் எனப்படும்.</p> <p><u>எ.கா:</u></p> <ul style="list-style-type: none"> ❖ இசைக்கவையின் அதிர்வுகள். ❖ இழுத்துக் கட்டப்பட்ட கம்பியின் அதிர்வுகள். ❖ தனியூசலின் அலைவுகள். ❖ சுருள்வில்-நிறை அமைப்பின் அலைவுகள். <p>காற்றின் தடை காணமாக, அலைவின் வீச்சு படிப்படியாக குறைந்துக் கொண்டே வந்தால், அவ்வளவுகள் தடையற அலைவுகள் எனப்படும்.</p> <p><u>எ.கா:</u></p> <ul style="list-style-type: none"> ❖ காற்று அல்லது எண்ணெய்ப்பினால் அலைவறும் தனி ஊசலின் அலைவுகள். ❖ தொட்டிச் சுற்றில் ஏற்படும் மின்காந்த அலைவுகள். ❖ அலையூர் அல்லது தொங்கவிடப்பட்ட கால்வனா மீட்டரில் ஏற்படும் அலைவுகள். <p>தடையற அலைவில் இழுக்கப்படும் ஆற்றல் மீண்டும் கொடுக்கப்படும்போது, அமைப்பு மாறா வீச்சடன் அலைவறால், அது நிலை நிறுத்தப்பட்ட அலைவுகள் எனப்படும்.</p> <p><u>எ.கா:</u></p> <p>புற மின்திறன் வழங்கி அல்லது மின்கலத்திலிருந்து ஆற்றலைப் பெற்று அதிர்வடையும் இசைக்கவையின் அதிர்வுகள்.</p> <p>அலையியற்றியானது தனது இயல்பு அதிர்வெண்ணில் இல்லாமல் புறச்சீலை அமைப்பின் அதிர்வெண்ணில் அலைவறச் செய்தால், அவ்வத்திற்கு திணிப்பு அதிர்வுகள் எனப்படும்.</p> <p><u>எ.கா:</u></p> <p>கம்பி இசைக்கருவிகளில் தோன்றும் அதிர்வுகள்.</p>	

	<p>When the frequency of external periodic agency is matched with natural frequency of the vibrating body, the body starts to vibrate with maximum amplitude. This is known as Resonance.</p> <p><u>Example:</u> The breaking of glass due to sound.</p>																
<p>3 5 a</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 10%; padding: 5px;">S.N 0</td> <td style="width: 90%; padding: 5px;">SCALAR PRODUCT</td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">1</td> <td style="padding: 5px;">$C = A \cdot B$</td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">2</td> <td style="padding: 5px;"> It obeys commutative law $A \cdot B = B \cdot A$ </td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">3</td> <td style="padding: 5px;"> It obeys distributive law $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C$ </td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">4</td> <td style="padding: 5px;"> When A & B are parallel $\theta = 0^\circ$ $(A \cdot B)_{\max} = AB$ </td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">5</td> <td style="padding: 5px;"> When A & B are perpendicular $\theta = 90^\circ$ $(A \cdot B) = 0$ </td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">6</td> <td style="padding: 5px;"> Self dot product of a unit vector is one $n \cdot n = 1$ </td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">7</td> <td style="padding: 5px;"> Dot product of orthogonal unit vectors $i \cdot j = j \cdot k = k \cdot i = 0$ </td> </tr> </table>	S.N 0	SCALAR PRODUCT	1	$C = A \cdot B$	2	It obeys commutative law $A \cdot B = B \cdot A$	3	It obeys distributive law $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C$	4	When A & B are parallel $\theta = 0^\circ$ $(A \cdot B)_{\max} = AB$	5	When A & B are perpendicular $\theta = 90^\circ$ $(A \cdot B) = 0$	6	Self dot product of a unit vector is one $n \cdot n = 1$	7	Dot product of orthogonal unit vectors $i \cdot j = j \cdot k = k \cdot i = 0$	<p>புரச்சீலைவு அமைப்பின் அதிர்வெண், அதிர்வெறும் பொருளின் இயல்பு அதிர்வெண்ணுக்குச் சமமாகும்போது, பொருள் பெரும் வீச்சுடன் அதிர்வெடையும். இவ்வதிர்வு ஒத்தத்திற்கு எனப்படும்.</p> <p><u>எ.தா:</u> ஒலியினால் கண்ணாடி உடைதல்.</p> <ul style="list-style-type: none"> • ஸ்கேல் பெருக்கலின் தொகுபயன் மதிப்பு ஒரு ஸ்கேல் ஆகும். • இது பரிசுறு விதிக்கு உட்படும். அதாவது, $\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A}$ • இது பெருக்கல் பங்கிட்டு விதிக்கு உட்படும். அதாவது $\vec{A} \cdot (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \vec{C}$ • இதன்படி, இரு வெக்டர்களுக்கு இடைப்பட்ட கோணம், $\theta = \cos^{-1} \left[\frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{AB} \right]$ • இரண்டு வெக்டர் இடையாக ($\theta = 0^\circ$) உள்ள போது, $\vec{A} \cdot \vec{B} = AB = \text{பெரும்}$ • இரண்டு வெக்டர் எதிர் இடையாக ($\theta = 180^\circ$) உள்ள போது, $\vec{A} \cdot \vec{B} = -AB = \text{சிறம்}$ • இரண்டு வெக்டர் செங்குத்தாக ($\theta = 90^\circ$) உள்ள போது, $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0 = \text{சிறி}$ • தமிழ்ப் ஸ்கேல் பெருக்கலில், $\vec{A} \cdot \vec{A} = A \cdot A \cos 0^\circ = A^2$ • ஒரு கெந்தக்கு வெக்டர்களின் தமிழ்ப் பெருக்கல், $i \cdot i = j \cdot j = k \cdot k = 1$ & $i \cdot j = j \cdot k = k \cdot i = 0$ • வெக்டர் கூதுகள் அடிப்படையில், $\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$
S.N 0	SCALAR PRODUCT																
1	$C = A \cdot B$																
2	It obeys commutative law $A \cdot B = B \cdot A$																
3	It obeys distributive law $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C$																
4	When A & B are parallel $\theta = 0^\circ$ $(A \cdot B)_{\max} = AB$																
5	When A & B are perpendicular $\theta = 90^\circ$ $(A \cdot B) = 0$																
6	Self dot product of a unit vector is one $n \cdot n = 1$																
7	Dot product of orthogonal unit vectors $i \cdot j = j \cdot k = k \cdot i = 0$																

b

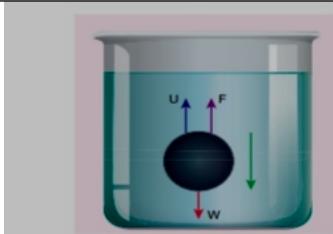


Figure 7.19 Forces acting on the sphere when it falls in a viscous liquid

- Consider a sphere of radius r which falls freely through a highly viscous fluid of coefficient of viscosity η .
- ρ - density of the sphere
- σ - density of the fluid.
- Gravitational force acting on the sphere.
- $F_g = m g = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho g$ (downward force)
- $Up\ thrust\ U = \frac{4}{3} \pi r^3 \sigma g$ (Upward force)
- viscous force at terminal velocity v_t
- $F = 6 \pi \eta r v_t$
- the net downward force is equal to the net upward forces.
- $F_g = U + F$ $F = F_g - U$
- $\frac{4}{3} \pi r^3 \rho g - \frac{4}{3} \pi r^3 \sigma g = 6 \pi \eta r v_t$
- $\frac{2r^2(\rho - \sigma)g}{9\eta} = v_t$ $v_t \propto r^2$
- Terminal speed of the sphere is directly proportional to the square of the radius.

உரிய நீரைக்குள்ளது சொல்:

- சென் கூடி அபிலை நிறை திடை விழுங்க சொல்கூடு.
- சென்குள் கூடி = r
- சென்குள் கூடிக்கு = ρ
- நீரைக்குள் கூடிக்கு = σ
- நீரைக்குள் படிமல் எண் = η
- உரிய நீரைக்குள் = v_t
- சென்குள் முழுநிறைக்குள் குவிக்கு விடை:

$$F_g = m g = \rho V g = \rho \frac{4}{3} \pi r^3 g$$

- சென்குள் இடம்போதும் சென்குள் நீரைக்குள் சென்குள்முழுநிறைக்குள் விடும்.

$$U = m' g = \sigma V g = \sigma \frac{4}{3} \pi r^3 g$$

- உரிய நீரைக்குள் சென்குள்முழுநிறைக்குள் விடும்,

$$F = 6 \pi \eta r v_t$$

- எனவே எழினோயில்,

$$\begin{aligned} F_g &= U + F \\ (\text{or}) \quad F_g - U &= F \\ \rho \frac{4}{3} \pi r^3 g - \sigma \frac{4}{3} \pi r^3 g &= 6 \pi \eta r v_t \\ \frac{4}{3} \pi r^3 (\rho - \sigma) g &= 6 \pi \eta r v_t \\ v_t &= \frac{4 \pi r^3 (\rho - \sigma) g}{6 \pi \eta r} \\ v_t &= \frac{2 r^2 (\rho - \sigma) g}{9 \eta} \end{aligned}$$



- எனவே, $v_t \propto r^2$
- இல்லை $\rho > \sigma$ என்பதன் $(\rho - \sigma)$ அபிலை சென்குள் அல்லது திடை நீரைக்குள்முழுநிறைக்குள் இல்லை. சென்குள் நீரைக்குள் அபிலை நீரைக்குள்முழுநிறைக்குள் இல்லை.
- ஏனென் $\rho < \sigma$ என்கள் $(\rho - \sigma)$ அபிலை சென்குள் அல்லது திடை நீரைக்குள்முழுநிறைக்குள் இல்லை. நீரைக்குள் என்க என்று உமிகை சென்குள்முழுநிறைக்குள் இல்லை.

<p>3 6 a</p> <ul style="list-style-type: none"> • <i>Work energy theorem :</i> • <i>The work done by the force on the body changes the kinetic energy of the body.</i> • <i>consider a body of mass m at rest on a frictionless horizontal surface.</i> • <i>The work(W) done by the constant force (F) for a displacement (s) in the same direction is,</i> • $W = F s \text{ ----(1)}$ • <i>The constant force is given by,</i> • $F = m a \text{ ----(2)}$ • <i>The 3rd equation of motion can be written as,</i> • $v^2 = u^2 + 2as$ • $a = \frac{v^2 - u^2}{2s}$ • <i>substituting 'a' value in to the equation (2) we get,</i> • $F = m \left(\frac{v^2 - u^2}{2s} \right) \text{ ----(3)}$ • <i>Substituting 3 into (1)</i> • $W = m \left(\frac{v^2 - u^2}{2s} \right) s$ • $W = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mu^2$ • <i>As the right hand side of the equation represents change in kinetic energy ($\Delta K.E$) of the body, then we can write,</i> • $W = \Delta K.E$ • <i>Special cases :</i> • <i>If the work done by the force on the body is positive then its K.E increases.</i> • <i>If the work done by the force on the body is negative then its K.E decreases.</i> • <i>If the no work done by the force on the body then there is no change in its K.E</i> 	<ul style="list-style-type: none"> ❖ வேலை – ஆற்றல் தேற்றம்: பொருளின் மீது விசையினால் செய்யப்பட்ட வேலை, பொருளின் இயக்க ஆற்றலை மாற்றுகிறது. ❖ ஒரு உரையெல்லை கிடைத்தன பரப்பின் மீதுள்ள நிறையுடைய ஒரு பொருளைக் கருதுக. ❖ இடப்பெயர்ச்சி S-ன் திசையில் செயல்படும் மாறு விசை F-ஆல் செய்யப்பட்ட வேலை, $W = Fs \text{ -----> (1)}$ ❖ மாறு விசையானது, $F = ma \text{ -----> (2)}$ ❖ மூன்றாம் இயக்க சமன்பாட்டின் படி, $v^2 = u^2 + 2as$ $a = \frac{v^2 - u^2}{2s}$ ❖ அ யின் மதிப்பை சமன்பாடு(2)ல் பிரதியிட, $F = m \left(\frac{v^2 - u^2}{2s} \right) \text{ -----> (3)}$ ❖ சமன்பாடு(3)ஐ (1)ல் பிரதியிட, $W = m \left(\frac{v^2 - u^2}{2s} \right) s$ $W = \frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mu^2$ ❖ சமன்பாட்டின் வலதுபழும் இயக்க ஆற்றல் மாறுபாட்டைக் குறிப்பதால், $W = \Delta KE$ ❖ இதுவே வேலை – ஆற்றல் தேற்ற சமன்பாடாகும்.
------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

b

- Statement :
 - The moment of inertia of a plane laminar body about an axis perpendicular to its plane is equal to the sum of moments of inertia about two perpendicular axes lying in the plane of the body such that all the three axes are mutually perpendicular and concurrent.
 - Consider a plane laminar object of negligible thickness on which; the origin O lies. The mutually perpendicular axes X and Y are lying on the plane and Z-axis is perpendicular to plane as shown in figure.

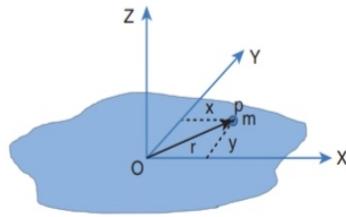
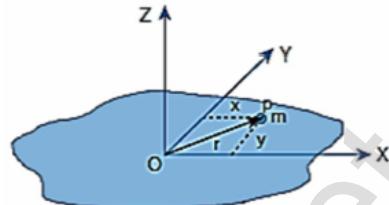


Figure 5.26 Perpendicular axis theorem

-
-
- Let us consider a point mass P of mass m , which is at a distance r from origin O.
- The moment of inertia of the point mass about the Z-axis is,
- $dI_z = m r^2$
- The moment of inertia of the whole body about the z-axis is
- $I_z = \sum m r^2$
- Here $r^2 = x^2 + y^2$ so that
- $I_z = \sum m(x^2 + y^2)$
- $I = \sum mx^2 + \sum my^2$
- **BUT** $\sum mx^2 = I_y$ the moment of inertia of the body about the Y-axis and $\sum my^2 = I_x$
- **THE MOMENT OF INERTIA OF THE BODY ABOUT THE X-AXIS**
- **THEREFORE**, $I_z = I_y + I_x$
- $I_z = I_x + I_y$

❖ கூறு: மெல்லிய சமதளப் பரப்பிற்கு செங்குத்தனா அச்சைப் பற்றிய நிலைமைத் திருப்புத் திறனானது அந்த நளத்திலேயே அமைந்த ஒன்றுக் கொண்டு செங்குத்தனா இரு அச்சுக்களைப் பற்றிய நிலைமைத் திருப்புத் திறன்களின் கூடுதலுக்குச் சமம். ஆகவே, இம்முன்று அச்சுக்களும் ஒரு புள்ளியில் சந்திக்கும் ஒன்றுக்கொண்டு செங்குத்தனா அச்சுக்களாகும்.

❖ ஆதிப்புள்ளி O அமைந்துள்ள பழக்கணிக்கத்தக்க நிறையுடைய மெல்லிய பொருளின் தளம் ஒன்றைக் கருதுக. படத்தில் உள்ளவாறு ஒன்றுக்கொண்டு செங்குத்தனா X மற்றும் Y அச்சுக்கள் தளத்திலேயும், Z-அச்சு தளத்திற்கு செங்குத்தாகவும் அமைந்துள்ளது.



❖ ஆதிப்புள்ளி Oவிலிருந்து r தொலைவில் உள்ள ஓ நிறை உடைய புள்ளி நிறை பஜக் கருதுக.

❖ Z-அச்சைப் பற்றிய புள்ளி நிறையின் நிலைமைத் திருப்புத் திறன்,,

$$dI_z = mr^2$$

❖ Z-அச்சைப் பற்றிய முழுப் பொருளின் நிலைமைத் திருப்புத் திறன்,,

$$I_z = \sum mr^2$$

❖ இங்கு, $r^2 = x^2 + y^2$, எனவே,

$$I_z = \sum m(x^2 + y^2)$$

$$I_z = \sum mx^2 + \sum my^2$$

❖ ஆனால், $\sum mx^2 = I_y$, Y-அச்சைப் பற்றிய பொருளின் நிலைமைத் திருப்புத் திறன் மற்றும் $\sum my^2 = I_x$, X-அச்சைப் பற்றிய பொருளின் நிலைமைத் திருப்புத் திறன்.

❖ ஆகவே, $I_z = I_y + I_x$

அல்லது $I_z = I_x + I_y$

❖ ஆகையால், செங்குத்து அச்சுத் தேற்றும் நிறுப்புக்கப்பட்டது.

3
7
a

Case 1: Vertical motion
 Consider two blocks of masses m_1 and m_2 ($m_1 > m_2$) connected by a light and inextensible string that passes over a pulley as shown in Figure 3.15.

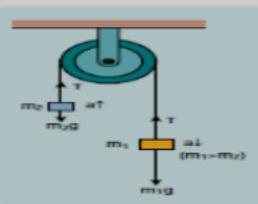


Figure 3.15 Two blocks connected by a string over a pulley

Let the tension in the string be T and acceleration a . When the system is released, both the blocks start moving, m_2 vertically upward and m_1 downward with same acceleration a . The gravitational force m_1g on mass m_1 is used in lifting the mass m_2 .

The upward direction is chosen as y direction. The free body diagrams of both masses are shown in Figure 3.16.

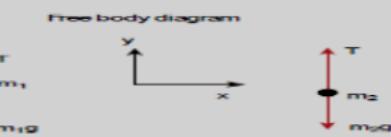


Figure 3.16 Free body diagrams of masses m_1 and m_2

Applying Newton's second law for mass m_2

$$T\hat{j} - m_2g\hat{j} = m_2a\hat{j}$$

The left hand side of the above equation is the total force that acts on m_2 and the right hand side is the product of mass and acceleration of m_2 in y direction.

By comparing the components on both sides, we get

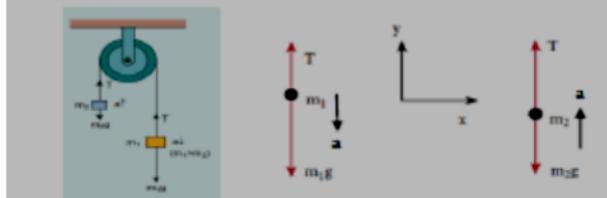
$$T - m_2g = m_2a \quad (3.9)$$

Similarly, applying Newton's second law for mass m_1

$$T\hat{j} - m_1g\hat{j} = -m_1a\hat{j}$$

As mass m_1 moves downward ($-\hat{j}$), its acceleration is along ($-\hat{j}$)

கால்வரை விவரம்:



• m_1 அப்பும் m_2 என்ற நிறைகள் ஒரு கூவிலை காரிய சூர்யில் பின்னால்மீண்டும், ஆக்காரிய காரிய வழியே கூயுத்தம்படுகிறது.

• m_1 - சிரு கூவுப்புல் விரைவாக
 1) சிருப்பாகி கூவுப்புல் குவிச்சப்பு விரைவு (m_1g)
 2) சுவர்ப்பாகி கூவுப்புல் கிழுவிரைவு (T)

• m_2 - சிரு கூவுப்புல் விரைவாக
 1) சிருப்பாகி கூவுப்புல் குவிச்சப்பு விரைவு (m_2g)
 2) சுவர்ப்பாகி கூவுப்புல் கிழுவிரைவு (T)

• $m_1 > m_2$ எனில், m_1 ஏது செங்கிலும் m_1 கூல் செங்கிலும் a - என்ற கூல புருத்தில் இருக்கும்

• நிறை m_1 - க்கு நியுட்டன் இருந்தால் விரைவைப்படுத்துத்

$$T\hat{j} - m_1g\hat{j} = -m_1a\hat{j}$$

$$(or) \quad T - m_1g = -m_1a$$

$$(or) \quad m_1a = m_1g - T \quad \dots \dots \dots (1)$$

• நிறை m_2 - க்கு நியுட்டன் இருந்தால் விரைவைப்படுத்துத்

$$T\hat{j} - m_2g\hat{j} = m_2a\hat{j}$$

$$(or) \quad T - m_2g = m_2a$$

$$(or) \quad m_2a = T - m_2g \quad \dots \dots \dots (2)$$

• (1) + (2) \Rightarrow

$$m_1a + m_2a = m_1g - T + T - m_2g$$

$$(m_1 + m_2)a = (m_1 - m_2)g$$

$$a = \left[\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right] g \quad \dots \dots \dots (3)$$

• $m_1 = m_2$ எனில், $a = 0$ ஆகும். இது நிரு நிறைகளும் கூல புருத்தில் உள்ளது.

• நிறை m_1 அப்பும் நிறை m_2 - குறுக்க வேண்டுத்

$$\bar{a} = - \left[\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right] g\hat{j}$$

$$\bar{a} = \left[\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right] g\hat{j}$$

• சம்பந்தி (3) - கு சம்பந்தி (1) - கு பிரிவில்,

$$m_1 \left[\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right] g = m_1g - T$$

$$(or) \quad T = m_1g - m_1 \left[\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right] g$$

$$T = m_1g \left[1 - \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right]$$

$$T = m_1g \left[\frac{m_1 + m_2 - m_1 + m_2}{m_1 + m_2} \right]$$

$$T = \left[\frac{2m_1m_2}{m_1 + m_2} \right] g \quad \dots \dots \dots (4)$$

By comparing the components on both sides, we get

$$\begin{aligned} T - m_1 g &= -m_1 a \\ m_1 g - T &= m_1 a \end{aligned} \quad (3.10)$$

Adding equations (3.9) and (3.10), we get

$$\begin{aligned} m_1 g - m_2 g &= m_1 a + m_2 a \\ (m_1 - m_2) g &= (m_1 + m_2) a \end{aligned} \quad (3.11)$$

From equation (3.11), the acceleration of both the masses is

$$a = \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) g \quad (3.12)$$

If both the masses are equal ($m_1 = m_2$), from equation (3.12)

$$a = 0$$

This shows that if the masses are equal, there is no acceleration and the system as a whole will be at rest.

To find the tension acting on the string, substitute the acceleration from the equation (3.12) into the equation (3.9).

$$\begin{aligned} T - m_2 g &= m_2 \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) g \\ T &= m_2 g + m_2 \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) g \end{aligned} \quad (3.13)$$

By taking $m_2 g$ common in the RHS of equation (3.13)

$$\begin{aligned} T &= m_2 g \left(1 + \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) \\ T &= m_2 g \left(\frac{m_1 + m_2 + m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) \\ T &= \left(\frac{2m_1 m_2}{m_1 + m_2} \right) g \end{aligned}$$

Equation (3.12) gives only magnitude of acceleration.

For mass m_1 , the acceleration vector is given by $\vec{a} = -\left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) g \hat{j}$

For mass m_2 , the acceleration vector is given by $\vec{a} = \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right) g \hat{j}$

	<ul style="list-style-type: none"> here $b_2 = e^{b_1} = constant$ 	
3 8 a	<ul style="list-style-type: none"> The minimum speed required to throw a body to escape from the gravitational pull is called escape velocity. Consider an object of mass m thrown up with an initial speed v_i. The initial total energy of the object = kinetic energy + potential energy. $E_i = \frac{1}{2}mv_i^2 - \frac{GMM_E}{R_E} \quad \text{---(1)}$ <ul style="list-style-type: none"> Where M_E-mass of the earth. R_E-radius of the earth when the object reaches infinity distance, gravitational potential energy is zero $U(\infty) = 0$ and kinetic energy is also zero. Therefore final total energy of the object become zero $E_f = 0$ According to the law of energy conservation $E_i = E_f \quad \text{--- (2)}$ substituting equation 1 in to 2 $\frac{1}{2}mv_i^2 - \frac{GMM_E}{R_E} = 0$ $\frac{1}{2}mv_e^2 = \frac{GMM_E}{R_E} \quad \text{Where } v_e \text{ is the escape speed}$ $v_e^2 = \frac{2GM_E}{R_E} \quad (\text{GM}_E = g R_e^2)$ $v_e^2 = 2g R_E$ <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; width: fit-content; margin-left: auto; margin-right: auto;"> $v_e = \sqrt{2g R_E}$ </div> <ul style="list-style-type: none"> Escape speed depends on i) Acceleration due to the gravity ii) radius of the earth it is independent of the mass of the earth and direction thrown. 	<p>விடைகள்:</p> <ul style="list-style-type: none"> எணிக் கண்மீது புதியிலிருந்து விடுபடுத்த தடவிகளை பொருள் ஏற்றும் சூழ்நிலை என்று கூறல் அதேயான் விடுபடுத்துவது. முறியின் விடைகள்: <ul style="list-style-type: none"> முறியின் விடை $= M_e$ முறியின் ஆறு $= R_e$ முறியின் விடை $= m$ வட்டாரங்கள் v_i விடைவைக்கிட வேல்கோர்க்கி ஏற்றுவதற்கு விடை. வட்டாரங்கள் ஆறு விடைக் குறைவாக இருக்கும். $E_i = \text{ஆறு விடை ஆற்றல்} + \text{முறி உடலில் என்பதை ஆற்றல்}$ $E_i = \frac{1}{2}m v_i^2 - \frac{G M_E m}{R_E} \quad \text{--- (1)}$ <ul style="list-style-type: none"> மிக குறைவான உடற்கீழ் (பூதினால் ஒப்பாவது) விடைக் குறைவாக இருக்கும் ஆற்றல் அறு விடைகள். $E_i = E_f$ $\frac{1}{2}m v_i^2 - \frac{G M_E m}{R_E} = 0$ $\frac{1}{2}m v_i^2 = \frac{G M_E m}{R_E}$ <ul style="list-style-type: none"> என்பு புதியிலிருந்து தடவிகளை பொருள் ஏற்றும் சூழ்நிலை என்று கூறல் விடுபடுவதை v_e என்கி. $\frac{1}{2}m v_e^2 = \frac{G M_E m}{R_E}$ $v_e^2 = \frac{2 G M_E}{R_E} \quad \text{--- (2)}$ <ul style="list-style-type: none"> ஆற்றல் புதியிலிருந்து என்பு முடிவுகள், $g = \frac{G M_E}{R_E^2} \quad \text{--- (3)}$ <ul style="list-style-type: none"> சம்பந்தம் (2)-ஐ சம்பந்தம் (3)-ல் மாற்றி, $v_e^2 = \frac{2g R_E}{R_E} \quad \text{--- (4)}$ <ul style="list-style-type: none"> எனவே விடுபடுவதைக்கு, என்பின் முடிவை அற்றல் முறியின் ஆறு ஆறியில்லை என்று. ஆறால் விடுபடுவதை விடுபடுவதைக்கு என்று கூறல். வடிவம் விடுபடுவதை பொருள் ஏற்றுவது விடுபடுவதைக்கு என்று கூறல். முறியின் $g = 9.8 \text{ m s}^{-2}$ ஆற்றல் $R_E = 6400 \text{ km}$ என்றால், $v_e = 11.2 \text{ km s}^{-1}$

	<ul style="list-style-type: none"> • escape speed of the earth= 11.2 kms^{-1} 	
B	<p>The x-component of momentum of the molecule after collision = $-mv_x$</p> <p>The change in momentum of the molecule in x direction</p> <p>=Final momentum – initial momentum = $-mv_x - mv_x = -2mv_x$</p> <p>According to law of conservation of linear momentum, the change in momentum of the wall = $2mv_x$</p> <p>The number of molecules hitting the right side wall in a small interval of time Δt is calculated as follows.</p> <p>The molecules within the distance of $v_x \Delta t$ from the right side wall and moving towards the right will hit the wall in the time interval Δt. This is shown in the Figure 9.2. The number of molecules that will hit the right side wall in a time interval Δt is equal to the product of volume ($Av_x \Delta t$) and number density of the molecules (n). Here A is area of the wall and n is number of molecules per unit volume ($\frac{N}{V}$). We have assumed that the number density is the same throughout the cube.</p> <p>Not all the n molecules will move to the right, therefore on an average only half of the n molecules move to the right and the other half moves towards left side.</p> <p>The number of molecules that hit the right side wall in a time interval Δt</p> $= \frac{n}{2} Av_x \Delta t \quad (9.1)$ <p>In the same interval of time Δt, the total momentum transferred by the molecules</p> $\Delta p = \frac{n}{2} Av_x \Delta t \times 2mv_x = Av_x^2 mn \Delta t \quad (9.2)$ <p>From Newton's second law, the change in momentum in a small interval of time gives rise to force.</p> <p>The force exerted by the molecules on the wall (in magnitude)</p> $F = \frac{\Delta p}{\Delta t} = nmAv_x^2 \quad (9.3)$ <p>Pressure, P = force divided by the area of the wall</p> $P = \frac{F}{A} = nmv_x^2 \quad (9.4)$ <p>Since all the molecules are moving completely in random manner, they do not have same speed. So we can replace the term v_x^2 by the average \bar{v}^2 in equation (9.4)</p>	<p>ഉപരി പ്രസിദ്ധ സൈൻഹോൾസ് സെറ്റു:</p> <ul style="list-style-type: none"> ഒരു ദാനം മുകളിൽ ഫലകം കുത്തിയുമ്പോൾ ഉന്നു എപ്പു മാർക്കുമെന്നു അറിയുന്നു. ഒരു ദാനം മുകളിൽ മുകളിൽ = 1 എപ്പു മാർക്കുമെന്നു നിന്നും മുകളിൽ = N എപ്പു മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക = m എപ്പു മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക മുകളിൽ ദാനം മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു, ഫലകം ചെറുവാം മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു. മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു. ഒരു ദാനം മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു = $m v_x$ ഒരു ദാനം മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു = $-m v_x$ ഒരു ദാനം മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു = $-m v_x - m v_x = -2m v_x$ <p>• എൽ അപ്പു വിശദിക്കിൾ ആ, ദാനിൽ എൽ അപ്പു വിശദിക്കിൾ = $+2m v_x$ • ദാനിൽ ഏൻ ല എൽ അപ്പു വിശദിക്കിൾ എൽ മാർക്കുമെന്നു നിന്നും മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു, $n = \frac{N}{V}$ ടിനിൽ, Δt ദേഹഭൂമിലെ വിശദിക്കിൾ വിശദിക്കിൾ നിന്നും മുകളിൽ മാർക്കുമെന്നു.</p> $N_{right} = \frac{n}{2} X V = \frac{n}{2} A v_x \Delta t \quad (1)$ <p>• ദിശയിൽ കമ്പാട്ട അപ്പും ദിശയിൽ കമ്പാട്ട (അപ്പു ദിശയിൽ അപ്പു)</p> $\Delta p = N_{right} X 2m v_x = \frac{n}{2} A v_x \Delta t X 2m v_x$ $\Delta p = A v_x^2 m n \Delta t \quad (2)$ <p>• ദിശയിൽ കമ്പാട്ട വിശദിക്കിൾ, എൽ അപ്പു വിശദിക്കിൾ വിശദിക്കിൾ ദുർഘട്ടം നിന്നും, ദാനിൽ, Δt ദേഹഭൂമിലെ വിശദിക്കിൾ ദുർഘട്ടം നിന്നും ദാനിൽ, ദാനിൽ കമ്പാട്ട (3) ദുർഘട്ടം</p> $F = \frac{\Delta p}{\Delta t} = \frac{A v_x^2 m n \Delta t}{\Delta t} = A m n v_x^2$ <p>• ദാനിൽ കമ്പാട്ട വിശദിക്കിൾ,</p> $P = \frac{F}{A} = \frac{A v_x^2 m n}{A} = m n v_x^2 \quad (3)$ <p>• മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക ദിശയിൽ, ദാനിൽ കമ്പാട്ട ദാനിൽ കമ്പാട്ട ദിശയിൽ ദാനിൽ, ദാനിൽ കമ്പാട്ട (3) ദുർഘട്ടം</p> $P = m n \bar{v}^2 \quad (4)$ <p>• ദിശയിൽ കമ്പാട്ട വിശദിക്കിൾ, ദാനിൽ കമ്പാട്ട വിശദിക്കിൾ എപ്പു മാർക്കുമെന്നു ദാനിൽ കമ്പാട്ട ദിശയിൽ, $\bar{v}_x = \bar{v}_y = \bar{v}_z$, നിന്നും $\bar{v}^2 = \bar{v}_x^2 + \bar{v}_y^2 + \bar{v}_z^2 = v_x^2 + v_y^2 + v_z^2 = 3 v_x^2$</p> $(or) \quad \bar{v}_x^2 = \frac{1}{3} \bar{v}^2$ <p>• ദിശയിൽ കമ്പാട്ട (4) - ല മിഗ്രേഷൻ ..</p> $P = \frac{1}{3} m n \bar{v}^2$ $(or) \quad P = \frac{1}{3} \frac{N}{V} m \bar{v}^2 \quad (5)$ <p>• നിന്നും എപ്പു മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക ദാനിൽ കമ്പാട്ട ദിശയിൽ, 1) നിന്നും ദാനിൽ കമ്പാട്ട (n) 2) എപ്പു മാർക്കുമെന്നു ഭൗതിക (m) 3) മാർക്കുമെന്നു ദാനിൽ കമ്പാട്ട (\bar{v}^2)</p>

$$P = nm \bar{v}_x^2$$

(9.5)

Since the gas is assumed to move in random direction, it has no preferred direction of motion (the effect of gravity on the molecules is neglected). It implies that the molecule has same average speed in all the three directions. So, $\bar{v}_x^2 = \bar{v}_y^2 = \bar{v}_z^2$. The mean square speed is written as

$$\begin{aligned}\bar{v}^2 &= \bar{v}_x^2 + \bar{v}_y^2 + \bar{v}_z^2 = 3\bar{v}_x^2 \\ \bar{v}_x^2 &= \frac{1}{3}\bar{v}^2\end{aligned}$$

Using this in equation (9.5), we get

$$P = \frac{1}{3}nm\bar{v}^2 \text{ or } P = \frac{1}{3}\frac{N}{V}m\bar{v}^2 \quad (9.6)$$

as $[n = \frac{N}{V}]$

The following inference can be made from the above equation. The pressure exerted by the molecules depends on

- (i) **Number density** $n = \frac{N}{V}$. It implies that if the number density increases then pressure will increase. For example when we pump air inside the cycle tyre or car tyre essentially the number density increases and as a result the pressure increases.
- (ii) **Mass of the molecule** Since the pressure arises due to momentum transfer to the wall, larger mass will have larger momentum for a fixed speed. As a result the pressure will increase.
- (iii) **Mean square speed** For a fixed mass if we increase the speed, the average speed will also increase. As a result the pressure will increase.

